PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-154489

(43) Date of publication of application: 06.06.2000

(51)Int.CI.

D21F 7/04

D21F 7/00

(21)Application number: 10-325781

(71)Applicant: MITSUBISHI HEAVY IND LTD

OJI PAPER CO LTD

(22)Date of filing:

17.11.1998

(72)Inventor:

YAMASHITA HIROSHI

IWATA HIROSHI SUZUKI SETSUO

TOKUTOME TOSHIHIRO

OGAWA MASAYUKI

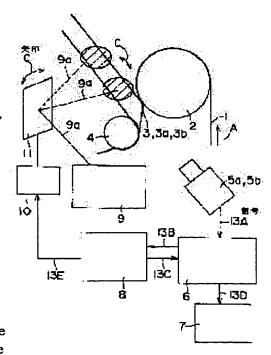
ODAKA ISAO

KAKO MASATOSHI OSOGOSHI HISAO

(54) MONITORING DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a monitoring device capable of preventing the web break. SOLUTION: This monitoring device is obtained by arranging a light source 9 on the upper side of a wet web 1, directing the luminous surface thereof downward, installing a camera 5a on the operating side and a camera 5b on the driven side on the side opposite to the light source 9 with the wet web 1 placed therebetween, directing the lens surfaces thereof upward, reflecting the light from the light source 9 from a mirror 11, passing the reflected light through the wet web 1, catching the reflected light with the cameras 5a and 5b, thereby taking a silhouette (image) of the light from the light source 9 passing through the wet web 1 with the cameras 5a and 5b, sending the image to an image processing unit 6, carrying out image processing thereof, detecting coordinates of a border line where the wet web 1 separates from a center roll 2 from the image



taken from the two directions, sending values of the coordinates to a computer 8, converting the values of the coordinates into a shift at each sampling period with the computer 8 and determining the quantity of fluctuation of a peeling point 3 and the whole shapes of peeling lines 3a and 3b. Thereby, an abnormality in a machine leading to web break can be predicted beforehand.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

29.02.2000

[Date of sending the examiner's decision of

rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or

application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3268276

[Date of registration]

11.01.2002

[Number of appeal against examiner's decision

of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's

decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

02/07/16 17:22

(19)日本図特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

特開2000-154489 (P2000-154489A)

(43)公周日 平成12年6月6日(2000.6.6)

(51) Int.CL'		識別配号	FI		テーマコード(参考)
D21F	7/04		D21F	7/04	4 L 0 5 5
	7/00			7/00	z

特顧平10-325781	(71)出庭人	000006208	
		三菱宜工業株式会社	
平成10年11月17日(1998.11.17)		東京都千代田区丸の内二丁目5番1号	
	(71)出顧人	000122298	
		王于觀紙株式 会社	
		京京都中央区銀座4丁目7番5号	
	(72) 発明者	山下 博	
	広島県広島市西区観音新町四丁目 6 番22号 三菱五工衆株式会社広島研究所内		
	(74)代理人	100060069	
		弁理士 奥山 尚易 (外2名)	
		平成10年11月17日 (1998. 11. 17) (71)出與人 (72)発明者	

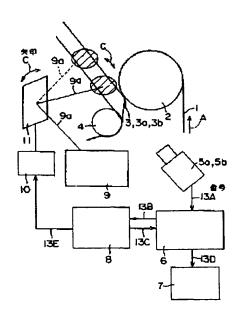
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 監視装置

(57)【要約】

【課題】 断紙を未然に防止できる監視装置を提供する。

【解決手段】 光源9は、湿紙1の上側に配置されており、その発光面は下向きである。操作側カメラ5 a 及び 駆動側カメラ5 b は、湿紙1を挟んで光源9の反対側に配置されており、そのレンズ回は上向きである。光源9の光は、ミラー11に反射した後湿紙1を通過したカメラ5 a、5 b は、湿紙1を通過した光源9の光のシルエット(ありを撮影する。この画像は、画像処理装置6に送られ、画像処理される。2 方向から撮影した画像から、湿紙1がセンターロール2 から離れる境界線の座標を検出する。この座標値は、計算機8に送られる。計算機8は、各サンブリング周期での移動量に換算し、到離点3の変動量や周期、及び剥離線3 a、3 b全体の形状を求める。これらにより、断紙に至るマシン異常を予め予測できる。



【特許請求の範囲】

:

【論求項1】 連続して流れてくる帯状の対象物に光源 からの光を透過させて、その透過光による上記対象物を 撮影し、その画像を画像処理することにより、上記対象 物の走行経路に係わる変動量を定量的に監視することを 特徴とする監視装置。

1

【論求項2】 他抵機内でロールにより走行する低に光 を当てる発光手段と、上記紙を透過した該発光手段の光 を撮影する撮影手段と、該撮影手段の画像を処理する画 記紙の上記ロールからの剥離点の変動量を定量的に監視 して上記抄紙機の異常を診断する診断手段とを備えたこ とを特徴とする監視装置。

【論求項3】 上記発光手段における光源としてメタル ハライド光源を用いたことを特徴とする請求項2に記載 の監視装置。

【論求項4】 上記診断手段において異常を診断する条 件は、紙の坪量及びドロー量により変更可能なことを特 徴とする請求項2又は3に記載の監視装置。

よりドロー量を調整する調整手段を更に備え、紙切れを 防ぐことを特徴とする請求項4に記載の監視装置。

【論求項6】 上記撮影手段での撮影は、監視部分を分 割した各領域ごとに異なるカメラで行い、上記画像処理 手段での処理は、上記異なる各領域を撮影した複数の画 像で行うことを特徴とする論求項 1 又は2 に記載の監視 装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の居する技術分野】本発明は、連続的に流れてく る帯状の対象物を監視する監視装置に関するもので、例 えば抄紙機の紙の流れを監視する監視装置に関するもの である。

[0002]

【従来の技術】従来抄紙機では、操業中に操作員が定期 的に巡回監視し、運転状況を確認することで、機械の安 定操業を図っている。抵切れが発生したときには、それ を検知するために、例えば走行紙の表側に配置した赤外 線の照射器と、走行紙の裏側に配置したその検出器とで 構成された抵切れ検知センサを、機械に取付けてある。 紙が切れたときには、検出器が赤外線を検知し、紙が切 れたことを認識できる。このような紙切れ検知センサで は、切れたことは判っても、それがどのような原因で切 れたかは把握できない。このため、近年では、カメラと 光源を機械国りに取付けて状態を監視すると共に、ビデ オやディジタルメモリにそれを記録し、断紙時の状態を 再生することが行われている。こうして、操作員は原因 をつかむことができる。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、この方 50

法では、紙が切れた状態を記録した場面を再現するのみ で、断紙(抵切れ)を未然に防ぐことはできなかった。 本発明は、かかる状況に鑑みてなされたものであり、紙 の走行異常を検知して該走行異常を防止する共に、断紙 を未然に防止できる監視装置を提供することを目的とす る。更に、連続的に流れてくる帯状の対象物の走行異常 を防止することを目的とする。

[0004]

【課題を解決するための手段】本発明は、かかる課題を 像処理手段と、該画像処理手段の処理結果に基づいて上 10 解決するためになされたものであり、連続して流れてく る帯状の対象物に光源からの光を透過させて、その透過 光による上記対象物を撮影し、その画像を画像処理する ことにより、上記対象物の走行経路に係わる変動量を定 量的に監視する。

【0005】本発明は、例えば抄紙機の断紙し易い場所 を監視する場合に適用できる。すなわち、抄紙機内の走 行紙に光源からの光を透過させて、その透過光による上 記走行紙を撮影し、その画像を画像処理することによ り、上記走行紙のロールからの剥離点の変動量を定量的 【論求項5】 上記異常を診断したときにはその結果に 20 に監視して上記抄紙機の異常を診断する。本発明の具体 的な構成は、抄紙機内でロールにより走行する紙に光を 当てる発光手段と、上記紙を透過した該発光手段の光を 撮影する撮影手段と、該撮影手段の画像を処理する画像 処理手段と、該画像処理手段の処理結果に基づいて上記 紙の上記ロールからの剥離点の変動量を定量的に監視し て上記抄紙機の異常を診断する診断手段である。

> 【0006】本発明は、特に、ミストの発生等、監視部 分の撮影環境が悪い場合にも適用できる。この場合の発 光手段における光源は、メタルハライド光源を用いるの が好迫である。

> 【()()()7】正常時における対象物の変動量に基づい て、異常診断条件を予め設定しておくのが良い。この異 富診断条件が種々の環境条件に影響される場合には、そ の環境条件の変化に伴って、異常診断条件を変更するこ とが好ましい。例えば、診断手段において異常を診断す る条件は、紙の坪量及びドロー量により変更可能にして おく。

> 【0008】また、異常と診断し判定した時には、正常 となるように自動制御するように構成するのが最適であ る。すなわち、上記異常を診断したときにはその結果に よりドロー量を調整する調整手段を更に備えることで、 紙切れを防ぐ、

> 【0009】上記線影手段での撮影は、撮影領域(監視 部分)を分割して複数のカメラで行うのが好ましい。す なわち、監視部分を分割した各領域でとに異なるカメラ で撮影するのが良い。また、上記画像処理手段での処理 は、上記の異なる各領域を撮影した複数の画像で行うの が良い。

【① 0 1 0 】最も好適な構成は、対象物が抄紙機の紙 (走行湿紙)で、該紙の状態を監視する場合において、

03/07/16 17:25

(3)

①カメラの撮影方向と光源の位置が、紙をはさんで逆の 位置関係にあること。

❷画像処理にて、紙がロールから離れる点である剥離点 の変動量を定量的に監視することでマシンの異常を診断 すること。

◎紙の坪貴、ドロー量により上記異常診断条件を変更す ること。

②異常診断結果によりドロー量を自動的に制御して、紙 切れを防ぐこと。

である。なお、ここにいう坪量とは、1㎡の紙1枚当 たりの重量をいい、ドロー量とは、抄紙機の各部間の紙 匹の張りの程度をいい、抄紙機各セクションの駆動ロー ル間の速度差により決まるものである。

[0011]

【発明の実施の形態】次に 本発明に係る監視装置の実 施の形態について図面に基づいて説明する。本発明の一 実加形態に係る監視装置を外紙機に適用した場合につい て説明する。この場合、監視装置は、抄紙機の道転状況 を監視する。抄紙機は大まかに分けると、ストックイン ト)及び乾燥部(ドライバート)からなっており、その ほかに通常、光沢機(カレンダーパート)及び巻取機 (リールパート)を備えている。一例として長綱式抄紙 機の場合について抄紙工程を鍛設する。精選されたパル プ波は、ストックインレットから無端状の金網(エンド レスワイヤ)の上に噴射される。吸水箱(サクションボ ックス) で脱水されるとともに、隙間 (スライス) を通 って、一定の厚さになる。プレスパートでは、プレスロ ールと共にフェルトが回転しており、水をしぼると同時 に紙の面を平滑にする(紙匹の形成)。その後、乾燥部 30 で加熱乾燥される。光沢機では、紙面を平滑にして光沢 を出す。最後に、ウェブを巻取機で巻取る。

【0012】次に、監視装置が配設されるプレスパート について説明する。図1に示す本実施形態のプレスパー トは、1香プレス (1P) から4香プレス (4P) まで の4段のプレスを有しており、センターロール2.プレ ストップロール14、プレスボトムロール15、サクシ ョンロール16及びペーパーロール4が備えられてい る。 これらのロール2、14~16、4とフェルト17 とにより湿紙 1 が矢印Aの方向に搬送される。この湿紙 40 1は、ワイヤバートで形成された紙匹がプレスパートに 移送されたものである。なお、センターロール2を洗浄 するために、その近傍にシャワー(図示省略)が設置さ れている。プレスパートのセンターロール部において は、湿紙1がフェルト17から分離され、更に、図2に 示すように、湿紙1がセンタロール2の表面から剥離点 3で離れ(剥離)、ペーパーロール4を介して次工程へ と移送されていく。この剥離点3では、湿紙1がフェル ト17等によって支持されていないため(オープンドロ

る。 すなわち、剥離点3の監視は、断紙を防止して安定 稼動する上で重要な要素である。本発明の一実施形態に 係る監視装置は、この剥削点3付近の挙動変化を監視す

【0013】監視装置の各構成物について図3を用いて 説明する。同図に示すように、監視装置は、操作側カメ ラ5 a、駆動側カメラ5 b、画像処理装置6、モニタT V7.計算機8.光額9.モータ10及びミラー11で 構成されている。このモータ10とミラー11とで、光 源9の光98をスキャンさせるスキャン装置12が構成 されている。なお、モニタTV7は、例えば図6の (a)及び(b)に示すように、センターロール2、ペ ーパーロール4の断面及び走行提紙1とその剥離線3 a. 3hの形状を映し出す。操作側カメラ5a及び駆動 側カメラ5ヵは、画像処理装置6とそれぞれ接続されて いる。この画像処理装置6は、モニタTV7及び計算機 8と接続されている。この計算機8は、またスキャン装 置12と接続されている。このスキャン装置12のミラ ー11は、モータ10と機械的に接続されており、この レット、金網部(ワイヤバート)、圧搾部(プレスパー 20 モータ10によりその表面の向きが変わるようになって いる(図4中の矢印B参照)。このミラー11として、 例えばガルバノミラーやポリゴンミラー等を用いること ができる。このガルバノミラーやポリゴンミラーとは、 周囲に一連の平面反射面を持った回転部材をいい 走査 される物体上に光源からの光を反射するための走査系内 に使われる。光源9は、本実施形態ではメタルハライド 光源 (metal halide lamp) を用いている。このメタル ハライド光源は、金眉蒸気とハロゲン化物の解離生成物 との混合物中の放電によって発光する高輝度放電ランプ で、波長分布のフラットな強力な光源である。このメタ ルハライド光源を用いることにより、温紙1が白いとい う特徴を生かして、画像処理において周辺の機器との分 **雠を良くすることができる。**

【0014】次に、操作側カメラ5a. 駆動側カメラ5 b. センターロール2及び湿紙1のそれぞれの位置関係 について図4及び図5を用いて説明する。図5に示すよ うに、操作側カメラ5a及び駆動側カメラ5hは、並列 配置されている。操作側カメラ5 a はセンターロール2 の操作側に、駆動側カメラ5ヵはセンターロール2の駆 動側に配置されている。操作側カメラ5 a と駆動側カメ ラ5 bは、剥離点の変動を撮影する。すなわち、センタ ーロール2の軸方向中央から操作側の剝離線3a (図5 において破線で表示) は操作側カメラ5 a で、残り半分 の剥離線3 b (図5において実績で表示) は駆動側カメ ラ5bで、それぞれ撮影する。図5における刺離線3g は、破線で表しているが、隠れ根としての破線ではな く。同図の剥離線3hと区別するためにこのようにして ある。なお、ここにいう剥離点3は、センターロール2 から湿紙1の紙端が離れた点をいい。ここにいう剥離線 ー)、断紙(紙切れ)が最も起こり易い場所になってい。 SO 3 a 3 h は、ある時点において、センターロール2の

特闘2000-154489

(4)

軸方向に沿った任意の位置における。温紙1がセンター ロール2から離れた各位置を結んだ線をいう。

【0015】図4に示すように、光源9は、混紙1を抉 んで操作側カメラ5 a 及び駆動側カメラ5 b の反対側に 配置されている。操作側カメラ5 a と駆動側カメラ5 b は、センターロール2の下側に配置され、レンズ面が斜 め上方に向けられている。光源9は、センターロール2 の上側に配置され、発光面が下方に向けられている。光 源9の光9 aは、ミラー」」に反射した後湿紙」を通過 し、操作側カメラ5 a 及び駆動側カメラ5 b に捕らえら 10 -れる。雪い換えると、操作側カメラ5 a 及び駆動側カメ ラ5 bは、湿紙1を通過した光源9の光9 aのシルエッ ト (画像)を撮影する。

【0016】このような構成にすると、より鮮明な画像 を得ることができる。この理由は、以下のとおりであ る。プレスパートでは、上述したシャワーによりミスト が発生し易い。カメラと同じ場所から光を照射するのが 一般的であるが、このようなミストの影響がある場所に おいては、空間的余裕があまりないこととも相俟って、 通常のカメラを設置するだけでは剥離点3及び剥離線3 a.3りを観察することができない。また、かかる場所 においては、温紙1に光9aを反射させて得た画像より も、光9aを湿紙1に透過させて得た画像の方が鮮明で ある。また、2台のカメラで撮影することで変動量の精 度を上げることができる。この理由は、以下のとおりで ある。例えば操作例からの一方向からのみの撮影では、 画像を拡大撮影できないため、全幅にわたる剥離線の検 出精度が上がらない。すなわち、手前と遠方での撮影領 域が違うために、手前の精度が良い反面、遠方の精度が 悪くなる。この点、操作側と駆動側とからそれぞれ撮影。 し、センターロール2の中央付近までの画像をそれぞれ 撮影すれば、劉龍根を拡大撮影でき、片側のみで撮影す るよりも倍の検出精度を得ることができる。さらに、ミ ストの影響を軽減することができることからも、より一 **層検出精度を上げることができ、鮮明な画像を得ること** ができる。なお、付置すれば、片側からの台数をそれぞ れ多くし(例えば、2台、3台等)、分割して撮影する 方が、ミスト影響の軽減も含めて、精度が更に向上す る。すなわら、監視部分を多分割して、各分割領域ごと に異なるカメラで撮影するのが好ましい。カメラの台数 40 は、分割数に応じた値にする。

【0017】次に、このようにして得られた画像の処理 について説明する。図3又は図4に益づいて概略する と、操作側カメラ5 8 と駆動側カメラ5 b で撮影された 画像を、画像処理装置6に入力して(図4中の信号13 A参照)、画像処理し、剥離点の変動量を定量化する。 操作側カメラ5 a と駆動側カメラ5 b で撮影された画像 の一例を図6に示す。同図の(a)では、操作側の剥離 規3aが得られており、(b)では、駆動側の剥離線3

の画像処理手法を用いることで、このような2方向から 撮影された画像 (図6の(a)及び(b)参照)から、 センターロール2と混紙1との境界線を画像平面座標系 (画像の左上を(0,0)とする2次元平面座標)で検 出する。検出された座標値は、サンプリング周期に応じ て計算機8に送信する(図4中の信号13B参照)。す なわち、湿紙1とロールとの剥離点は、透過照明を用い ることで明暗の境界線となるため、画像処理で一般的に 用いられるエッジ検出用空間フィルタ等の手法により抽 出できる。この抽出された料館様3a. 3hの画像平面 上の座標を送信する。

【0018】計算機8は、受信した平面座標を、るサン プリング周朝での移動量に換算する。 すなわら 計算機 8は、受信した座標から、紙端の剥離点3の変動量や周 期、及び剥離線3a、3b全体の形状を計算して求め る。具体的には、カメラの取付位置が決まると、予め3 次元直交座標系のロール端面やロール中間部を平面画像 上の位置と対応付けし、平面座標上の位置を3次元直交 座復系の位置に変換できる。例えば、ロール断面をX2 平面とし、ロール幅方向をY軸とする直交座標系に変換 する。この計算結果は、画像処理装置6に送信され(図 4中の億号13C参照)、モニタTV7に出力される (同図中の信号13D参照)。計算機8は、モータ10 に対し制御信号を出力する(同図中の信号13日参 照)。この計算機8は、操作側カメラ5 a 、駆動側カメ ラ5 b、画像処理装置6及びスキャン装置12の開朝を 取る制御も行う。なお、カメラ系は、基本的には60H 2以上は対応できないものの、剥離点の変動周期は、6 OHz以下であり、実際上問題がない。

【0019】次に、上述した処理により得られたグラフ について図7を用いて説明する。なお、同図の(a) は、縦軸が基準からの変動量、横軸が時間 (s) をそれ ぞれ示し、(b)は、縦軸が基準からの変動量、機軸が センターロール2幅方向の位置をそれぞれ示し、ある時 点の剥離線を表している。なお、本実施形態の装置にお いては、光源9の光9aをスキャンさせながら撮影する 機構を用いているので、厳密には同図の(h)の同時刻 の剥離線は得られないが、スキャン速度が速いので、1 スキャンの時刻のズレは無視している。操作側の湿紙1 の紙端における剥離点3は、同図の(a)に示すよう に、剥離点が変動している。このグラフにより変動の様 子が把握できる。したがって、剝離点3の変動量や剥離 点変動周期の許容値(異常診断条件)を、計算機8に設 定することができる。これらの異常診断条件の設定に際 し、紙の坪量やドロー量により適宜変更することができ る。なお、本実施形態では、計算機8に、剥離点の変動 量を定量的に監視して上記抄紙機の異常を診断する機能 (診断手段)を持たせているが、計算機8とは別に診断 手段を設けても良い。また、混紙1の紙幅方向(センタ りが得られている。画像処理装置6は、空間フィルタ等 50 ーロール2幅方向)の各位置での移動量を結ぶと、剥離

03/07/16 17:25

(2)

根3a、3hの形状が求まる。すなわち、1ポイントだ けの同図の(a)と異なり、幅方向に対しての変化が分 かる。予め正常時の剥離検形状を求めておけば、変動量 が求まる。したがって、異常診断条件を剥離視3 a、3 りの正常時の形状に対する変動量として設定することが できる。例えば、剥離点の少なくとも1点の変動量が所 定の値を越えた場合に異常と判断することができるが、 もちろんこの方法に限定されるものではない。この場合 も同様に、紙の坪量やドロー量により適宜変更すること ができる。こうして、断紙に至るマシン異常を予め予測 10 パート等を制御することができる。 することができる。また、このような異常享懲が発生し たときには、例えばアラーム等を発して操作員に異常事 態を知らせることもでき、断紙に至らないように、ドロ 一量を変更することができる。すなわち、ドロー量を変 更することにより、そのプロファイルの形を整えるよう。 に、プレスパートを制御することができる。剥離点の変 動量と剥離線の形状は、断紙予測をする上で、重要であ り、断紙を未然に防止することができる。なお、ドロー 量の調整は、計算機8に接続した調整手段(図示省略) により自動制御するように構成しても良い。

【0020】加えて、これらの剥離線形状や剥離点の変 動量の大きさにより、フェルト等の用具の交換時期を特 定することが可能になる。フェルト交換直後は、ドロー が一定ならば、脱水状態が悪く、剥離点は変動する。ド ローを変えることで一定の剥離位置に剥離点を制御す る。2~3日でフェルトがなじみ、脱水状態が良くなる ので、ドローを変えて剥離位置を所定位置にする。この 状態で運転すると、ある時期から脱水状態が悪くなり、 剥離点が変動する。そして、一般的には早めに用具交換 面状態を定量分析して、ドロー量と剥離点変動量ととも に、データベース化することにより、紙の品質と用具費 等の経済的条件の両方を考慮した遺切な交換時期を特定 することができるようになる。

[0021]

【発明の効果】本発明は、連絡して流れてくる帯状の対 象物に光源からの光を透過させて、その透過光による上 記対象物を撮影し、その画像を画像処理することによ り、上記対象物の走行経路に係わる変動量を定量的に監 視するので、対象物の走行変化を常に把握することがで 40 2 センターロール き、精度良い監視を行うことができる。

【りり22】また、本発明は、抄紙機内でロールにより 走行する紙に光を当てる発光手段と、上記紙を透過した。 該発光手段の光を撮影する撮影手段と、該撮影手段の画 像を処理する画像処理手段と、該画像処理手段の処理結 果に益づいて上記紙の上記ロールからの剥離点の変動量 を定量的に監視して上記妙紙機の異常を診断する診断手 段とを備えたので、走行紙の走行経路の変化を常に把握 することができ、精度良い監視を行うことができる。

【10023】上記発光手段における光源としてメタルハ 50 9a 光

ライド光源を用いると、画像処理において周辺の機器と の分離を良くすることができ、撮影環境が悪い場合でも 精度良い監視を行うことができる。

【りり24】上記診断手段において異常を診断する条件 は、紙の評量及びドロー量により変更可能にすると、診 断の結度が向上し、最適な監視を行うことができる。

【0025】上記異常を診断したときにはその結果によ りドロー量を調整する調整手段を更に備えると、プロフ ァイルの形を整えることにより抵切れを防止し、プレス

【0026】上記撮影手段での撮影は、監視部分を分割 した各領域ごとに異なるカメラで行い。 上記画像処理手 段での処理は、上記翼なる各領域を撮影した複数の画像 で行うように構成すると、さらに撮影環境の影響を小さ くすることができ、対象物又は走行紙の変化を正確に把 握することができ、一層精度良い監視を行うことができ

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施形態に係る監視装置を適用する 20 抄紙機のプレスバートを概略的に表した側面図である。 【図2】図1のプレスパートにおけるセンターロール出 口の拡大図である。

【図3】本発明の一実施形態に係る監視装置のシステム ブロック図である。

【図4】図3のハード構成図である。

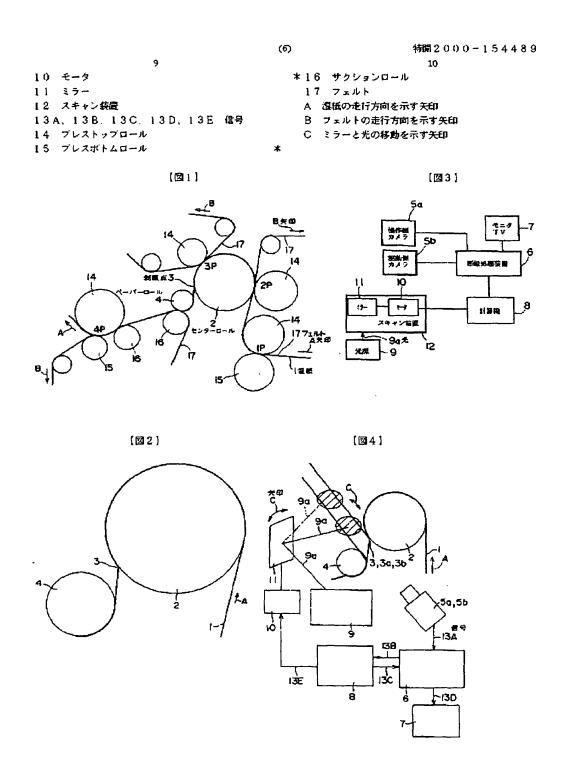
【図5】操作側カメラ、駆動側カメラ、センターロール 及び退紙のそれぞれの位置関係を観略的に表した斜視図 である。

【図6】(a)は、操作側カメラ5aで撮影された画像 となってしまう。そこで、交換したフェルトの汚れや表 30 の一例であり、(h)は、その場合の駆動側カメラ5h で撮影された画像である。

【図7】画像処理装置及び計算機の処理により得られた グラブであり、(8)は剥離点の変動を表しており、 (b) はある時点における剥離線を表している。(a) は、縦輪が基準からの変動量、横輪が時間(8)であ る。(b)は、縦軸が基準からの変動量、横軸がセンタ ーロール2幅方向の位置である。

【符号の説明】

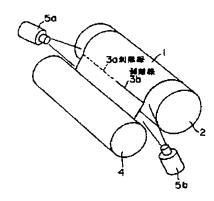
- 1 湿紙
- 3 對銷点
- 4 ペーパーロール
- 5 CCDカメラ
- 5a 操作側カメラ
- 5 b 駆動側カメラ
- 6 画像処理装置
- 7 モニタTV 計算機
- 9 光源



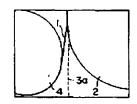
特開2000-154489

(7)

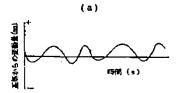
[図5]



【図6】

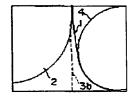


【図?】



(b)

(a)



(b)

フロントページの続き

(72)発明者 岩田 弘 広島県広島市西区観音新町四丁目6番22号 三菱章工業株式会社広島研究所内

(72)発明者 鈴木 節夫 広島県三原市糸崎町5007番地 三菱重工業 株式会社三原製作所内

(72)発明者 徳留 利弘 爱知県春日井市王子町1番地 王子製紙株 式会社春日井工場内

(72)発明者 小川 正幸

煮知県春日井市王子町 1 番地 王子製紙株 式会社春日井工場内

(72)発明者 小高 功

東京都江東区東雲1丁目10番6号 王子製 紙株式会社東雲研究センター内

(72)発明者 加来 正年

爱知県春日井市王子町 1 番地 王子製紙株

式会社春日井工場内

(8)

特闘2000-154489

(72)発明者 類越 久男

爱知県春日井市王子町 1 番地 王子製紙株式会社春日井工場内

F ターム(参考) 4L055 CE71 DA09 DA13 DA16 DA17 DA33 FA22 FA23

0/04/10 14 04